慶應義塾大学学術情報リポジトリ
Keio Associated Repository of Academic resouces

Title	目次
Sub Title	
Author	
Publisher	慶應義塾大学理工学部
Publication year	2023
Jtitle	慶應義塾大学理工学部研究報告別冊 Vol.95, (2023.)
JaLC DOI	
Abstract	
Notes	
Genre	
URL	https://koara.lib.keio.ac.jp/xoonips/modules/xoonips/detail.php?koara_id=KO50002003-20230001--002

慶應義塾大学学術情報リポジトリ(KOARA)に掲載されているコンテンツの著作権は、それぞれの著作者、学会または出版社/発行者に帰属し、その権利は著作権法によって保護されています。引用にあたっては、著作権法を遵守してご利用ください。

The copyrights of content available on the KeiO Associated Repository of Academic resources (KOARA) belong to the respective authors, academic societies, or publishers/issuers, and these rights are protected by the Japanese Copyright Act. When quoting the content, please follow the Japanese copyright act.

目 次

椎木 陽介	Circuits and Systems for Integrated Metal-Oxide Sensors Towards Artificial Olfaction (人工嗅覚実現に向けた集積化金属酸化物センサ用の回路とシステム)	1
藤原 洋介	Application of Deep Residual Convolutional Neural Network to Brain-Computer Interfaces and Analysis of Neural Activity in Higher-Order Motor Cortex (深層残差畳み込みニューラルネットワークのブレイン・コンピュータ・インターフェイスへの応用と高次運動野の神経活動解析)	3
川井 秀介	Load-Adaptive Active Gate Driver Integrated Circuit for Power Device (パワーデバイス用負荷適応型アクティブゲートドライバ集積回路に関する研究)	6
冲永 佳史	医療用呼吸温湿度交換器の動的特性に関する研究	8
芝 慎太朗	Estimating Motion with an Event Camera (イベントカメラによる動き推定)	10
林 秀一郎	Laser-induced carbonization and graphitization of a transparent elastomer (透明エラストマーのレーザ炭化と黒鉛化)	12
三田 夏大	銅合金条材の疲労強度および疲労き裂進展特性に関する研究	14
妹尾 卓磨	A Study on Designing a Deep Reinforcement Learning Library towards Practical Applications (応用を見据えた深層強化学習ライブラリ設計の研究)	16
福岡 正彬	A Study on Sensory Attenuation with Virtual Supernumerary Robotic Limbs Controlled by Facial Movements (顔の動きによるバーチャル拡張身体の操作における感覚減衰の研究)	18
田中 克弘	変数選択制約と楕円形判別面を考慮した信用リスク判別モデルの効率的解法と評価	20
石飛 晶啓	Quasi-reversible Weathering of Rust Preventive Coating Films (防錆塗膜の準可逆的ウェザリング)	22
岩井 孝法	高信頼な無線ネットワーク化制御を可能とする通信制御技術に関する研究	24
Peng, Zhen (彭 真)	Surface Design on Boron-doped Diamond for Electrochemical Sensor System and CO_2 Reduction (電気化学センサおよびCO_2還元のためのホウ素ドープダイヤモンドの表面デザイン)	26
嶌本 慶太	Hybrid Position/Force Control and State Estimation for Position-and-Force-Sensorless Robots (位置・力センサレスロボットのためのハイブリッド制御および状態推定)	28
竹村 玲哉	Comprehensive Framework for RRT-based Motion Planning of Autonomous Robotic Systems in Extreme Environments (極限環境における自律移動ロボットシステムのRRTに基づく動作計画のための包括的なフレームワークの構築)	30
仲村 孝行	鉄道車載蓄電用直流―直流変換システムの小型軽量・低損失化に向けた一手法	32
中野 匠	手組作業における画像解析を用いた作業管理と工程管理者の支援に関する研究	34
澁谷 健一	A Study on Corporate Social Responsibility Impact Analysis and Design for Environment (企業の社会的責任の影響分析と環境配慮設計に関する研究)	36