

Title	A.L. Nagar and N.C. Kawani, The Bias and Moment Matrix of a Mixed Regression Estimator
Sub Title	
Author	鈴木, 諒一
Publisher	
Publication year	1979
Jtitle	三田商学研究 (Mita business review). Vol.22, No.4 (1979. 10) ,p.86- 90
JaLC DOI	
Abstract	
Notes	
Genre	Journal Article
URL	<a href="https://koara.lib.keio.ac.jp/xoonips/modules/xoonips/detail.php?koara_id=AN00234698-19791030-03959425">https://koara.lib.keio.ac.jp/xoonips/modules/xoonips/detail.php?koara_id=AN00234698-19791030-03959425</a>

慶應義塾大学学術情報リポジトリ(KOARA)に掲載されているコンテンツの著作権は、それぞれの著作者、学会または出版社/発行者に帰属し、その権利は著作権法によって保護されています。引用にあたっては、著作権法を遵守してご利用ください。

The copyrights of content available on the KeiO Associated Repository of Academic resources (KOARA) belong to the respective authors, academic societies, or publishers/issuers, and these rights are protected by the Japanese Copyright Act. When quoting the content, please follow the Japanese copyright act.

A.L. Nagar and N.C. Kawani,  
The Bias and Moment Matrix of a Mixed  
Regression Estimator

## 1

ここに紹介する論文

A.L. Nagar and N.C. Kawani; The Bias and Moment Matrix of a Mixed Regression Estimator (Econometrica, Jan-April, 1964)

は Goldberger や Theil のモデルに関する Maximum Likelihood Method の Bias に関するものである。

われわれは線型回帰方程式を次のように表わす。

$$y = X\beta + u \quad (1.1)$$

$y$  は  $T$  観察値の列ベクトルで従属変数であり、 $X$  は独立変数  $A$  の観察値の  $T \times A$  行列であり、 $\beta$  は  $A$  component の列ベクトルである。又、 $u$  は回帰方程式の攪乱項の列ベクトルである。 $u$  の平均値は零で constant variance を持ち一時的に独立変数となる。このことは次のことを意味する。

$$Eu = 0, Euu' = \sigma^2 I \quad (1.2)$$

$I$  は  $T \times T$  次の unit matrix を示す。更に  $X$  の要素が nonstochastic で  $X=A$  であると仮定する。

これらの仮定の下に  $\beta$  の最善の線型で歪みのない計測値が古典的な最小自乗法によって得られるとする。

$$b = (X'X)^{-1}X'y \quad (1.3)$$

この計測の手続きを Pure estimation と呼ぶことにする。

さて (1.1) の係数に関する先験的情報を利用することができ、それを次のような形で表わせるとする。

$$r = R\beta + v \quad (1.4)$$

ここに  $r$  は  $G$  要素の列ベクトルであり、 $R$  は既知の要素の  $G \times A$  行列である。その rank は  $G$  である。 $\beta$  は (1.1) 式の係数であり、 $v$  は  $G$  component の攪乱項ベクトルであって  $u$  ベクトルの要素とは独立に分布する。かくして (1.5) 式を得る。

$$E(v) = 0, Evv' = \phi, Evu' = 0 \quad (1.5)$$

$\phi$  は既知で nonsingular である。(1.5) から、(1.1)

及び (1.4) の攪乱項が独立であることが解る。

例  $\beta$  の最初の 2 つの要素について先験的情報を利用できるとする。例えば非常にありそうなことであるが 95% の確率を以て  $\beta_1$  が 0 と 1 の間にあり、 $\beta_2$  が  $1/4$  と  $3/4$  の間にあるとする。この場合 two times sigma rule を用いて、 $\beta_1$  の range が  $1/2 \pm 2\sqrt{1/16}$ 、 $\beta_2$  の range が  $1/2 \pm 2\sqrt{1/64}$  であるとすれば、次のように記すことができる。

$$\left. \begin{aligned} \frac{1}{2} &= \beta_1 + v_1, & Ev_1 &= 0, & Ev_1^2 &= \frac{1}{16} \\ \frac{1}{2} &= \beta_2 + v_2, & Ev_2 &= 0, & Ev_2^2 &= \frac{1}{64} \end{aligned} \right\} \quad (1.6)$$

したがって、(1.7) 式を導くことができる。

$$\left. \begin{aligned} r &= \begin{pmatrix} 1/2 \\ 1/2 \end{pmatrix} & R &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \\ v &= \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} & \phi &= \begin{pmatrix} 1/16 & 0 \\ 0 & 1/64 \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \quad (1.7)$$

(1.1) と (1.4) を結合すれば次式を得る。

$$\begin{pmatrix} y \\ r \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} X \\ R \end{pmatrix} \beta + \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \quad (1.8)$$

ただし

$$\begin{aligned} E \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u' & v' \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \sigma^2 I & 0 \\ 0 & \phi \end{pmatrix} \\ &= \Omega \end{aligned} \quad (1.9)$$

$I$  は unit matrix で 0 は適当な次数の零行列である。

Aiken は

On Least Squares and Linear Combination of Observations" (Proceeding of the Royal Society of Edinburgh, 1934—35)

なる論文に於て  $\beta$  の歪みのない最良の計測値を得るために一般化された最小自乗法を提案した。この方法を (1.8) 式に適用すれば、(1.10) 式を得る。

$$\hat{\beta} = (\varphi X'X + R'\varphi^{-1}R)^{-1} (\varphi X'y + R'\varphi^{-1}r) \quad (1.10)$$

ただし  $\varphi = 1/\sigma^2$  である。これは Theil と Goldberger の論文

On Pure and Mixed Statistical Estimation in Economics (International Economic Review 1961)

なるに論文に於て提案された方法による mixed estimation の手順である。

Theil の論文

On the Use of Incomplete Prior Information in Regression Analysis (Journal of the American Statistical Association, June, 1963)

に於て提案した  $f$ -class の計測によれば  $\varphi$  を  $f$  に置き代えて次のように展開される。 $f$  は任意の正の値であって stochastic でも non-stochastic でもよい。 $f$ -class の特性は次のようなものになることを提言する。

$$f = \frac{1}{s^2} = \frac{T-A}{y'y - y'X(X'X)^{-1}X'y} \quad (1.11)$$

$s^2$  は (1.1) の残差の variance  $\sigma^2$  の歪みのない計測値である。

以下の分析に入るに先立って次の bias and moment matrix を定義しておく都合がよい。

$$V = (\varphi X'X + R'\varphi^{-1}R)^{-1} \quad (1.12)$$

この式に関して計測値の歪みのある moment matrix を考察する。これと対応して先験的情報の占める役割について考察する。ここに

$$\theta_p = \frac{1}{A} t\gamma R'\varphi^{-1}R(\varphi X'X + R'\varphi^{-1}R)^{-1} \quad (1.13)$$

が Theil によって与えられる。更に

$$\theta_p = (\varphi X'X + R'\varphi^{-1}R)^{-1} R'\varphi^{-1}R \quad (1.14)$$

を導入する。これは  $\theta_p$  の先験的情報の演ずる役割の行列的一般化である。われわれは又次のように記す。

$$\bar{x}' = (\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_A) \quad (1.15)$$

ただし  $\bar{x}_\lambda = (1/T) \sum_{t=1}^T x_\lambda(t)$  は観察値  $x_\lambda$  ( $\lambda=1, 2, \dots, A$ ) の算術平均値である。

**命題1**  $T$  を観察の個数としたとき、これは  $f=1/s^2$  の  $f$ -class の member に属し、bias が  $1/T$  になるとする上述の仮定の下では次式が成立する。

$$-\varphi^2 \mu_3 \theta_p V \bar{x} \quad (1.16)$$

ただし  $\mu_3 = Eu^3(t)$  であり、 $u(t)$  は (1.1) で定義された  $u$  ベクトルの要素である。

係 もし (1.1) で与えられた攪乱項が正常分布をするか又は対称的な分布をすれば命題1で与えられた bias は零になる。

**命題2** 命題1の仮定が成立し、更に攪乱項が正常分

布をするとの仮定を付け加えれば、 $f=1/s^2$  によって定まった  $f$ -class の特定メンバーから成る  $1/T^2$  の order にしたがって、真のパラメーター・ベクトルの周辺の moment matrix は (1.17) のようになる。

$$V(I + \frac{2}{T} \theta'_p - \frac{2}{T} \theta'_p \theta'_p) \quad (1.17)$$

ただし  $\theta'_p$  は  $\theta_p$  の変換された行列である。

## 2

2.1 命題1の証明 (1.1) のパラメーター・ベクトル  $\beta$  の計測値は次式で与えられる。

$$\hat{\beta} = \left( \frac{1}{s^2} X'X + R'\varphi^{-1}R \right)^{-1} \left( \frac{1}{s^2} X'y + R'\varphi^{-1}\gamma \right) \quad (2.1.1)$$

ただし  $s^2$  は (1.11) によって与えられている。(1.8)

(2.1.1) 式と式とを結合すれば標本誤差として次式を得る。

$$\hat{\beta} - \beta = \left( \frac{1}{s^2} X'X + R'\varphi^{-1}R \right)^{-1} \left( \frac{1}{s^2} X'u + R'\varphi^{-1}v \right) \quad (2.1.2)$$

更に次のように記す。

$$\varepsilon = s^2 - \sigma^2 \quad (2.1.3)$$

$\varepsilon$  は  $1/\sqrt{T}$  次であるから、(2.1.2) を書き直して (2.1.4) のように記すことができる。

$$\hat{\beta} - \beta = [(X'X + \sigma^2 R'\varphi^{-1}R) + \varepsilon R'\varphi^{-1}R]^{-1} \times [(X'u + \sigma^2 R'\varphi^{-1}v) + \varepsilon R'\varphi^{-1}v] \quad (2.1.4)$$

Theil の1963年の論文 (前出) にしたがって  $R'\varphi^{-1}R$  は  $X'X$  と同じく  $T$  order であると仮定する。この仮定により  $R'\varphi^{-1}v$  は  $\sqrt{T}$  order となり、 $X'u$  も  $\sqrt{T}$  order である。(2.1.4) より次式を得る。

$$\hat{\beta} - \beta = (I + A - \frac{1}{2})^{-1} B_{-1} (C_{\frac{1}{2}} + C_0) \quad (2.1.5)$$

ここに

$$\left. \begin{aligned} A - \frac{1}{2} &= \varepsilon (X'X + \sigma^2 R'\varphi^{-1}R)^{-1} R'\varphi^{-1}R \\ B_{-1} &= (X'X + \sigma^2 R'\varphi^{-1}R)^{-1} \\ C_{\frac{1}{2}} &= X'u + \sigma^2 R'\varphi^{-1}v \\ C_0 &= \varepsilon R'\varphi^{-1}v \end{aligned} \right\} \quad (2.1.6)$$

であり、添字  $A, B, C$  は order の大いさを示す。かくして

$A_{-\frac{1}{2}}=O(T^{-\frac{1}{2}})$ ,  $B_{-1}=O(T^{-1})$ ,  $C_{\frac{1}{2}}=O(T^{\frac{1}{2}})$ ,  $C_0=O(T^0)$   
 又は  $C_0=O(1)$  である。(2.1.5) の右辺を展開すると、(2.1.7) のようになる。

$$\hat{\beta}-\beta=B_{-1}C_{\frac{1}{2}}+(B_{-1}C_0-A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}})+O\left(\frac{1}{T^{\frac{3}{2}}}\right) \quad (2.1.7)$$

$\frac{1}{T}$  order に関して計測値  $\hat{\beta}$  の bias を得るには、(2.1.7)の右辺の個々の項の期待値を得る必要がある。

第1項の期待値は明らかに(2.1.8)で表わされる。

$$E(B_{-1}C_{\frac{1}{2}})=(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}\{X'(Eu)+\sigma^2R'\phi^{-1}XE(v)\}=0 \quad (2.1.8)$$

これが成立する理由として  $Eu=0$ ,  $Ev=0$  であるから  $X$  と  $R$  の要素は non-stochastic である。

更に、

$$E(B_{-1}C_0)=(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}[E(s^2R'\phi^{-1}v)-\sigma^2R'\phi^{-1}(E_v)] \quad (2.1.9)$$

が成立する。 $s^2-\sigma^2=\varepsilon$  である。(2.1.9)右辺第2項の期待値は ( $E_v=0$  であるから) 零となる。そして、 $M=I-X(X'X)^{-1}X'$  とおくと、 $s^2=\left(\frac{1}{T-A}\right)u'Mu$  となり、 $u$  と  $v$  はそれぞれ独立の分布を示すから(2.1.10)を得る。

$$E(s^2R'\phi^{-1}v)=\frac{1}{T-A}E(u'M_u)R'\phi^{-1}(Ev)=0 \quad (2.1.10)$$

したがって(2.1.11)が導かれる。

$$E(B_{-1}C_0)=0 \quad (2.1.11)$$

$A=R'\phi^{-1}R(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}X'$  とおき、 $\frac{1}{T}$  より低い冪数の項の順に展開して期待値零の項を捨象すれば(2.1.12)を得る。

$$E(A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}})=\frac{1}{T}(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}XE(u'uAu) \quad (2.1.12)$$

$A$  の要素は non-stochastic であるから  $u'uAv$  は  $A$  Component を持つ列ベクトルであって、その  $\lambda$  番目の Component は、 $\alpha_{\lambda t}$  を以て  $A$  の  $\lambda$  番目の行、番目の列の項を表わせば

$$\sum_{t=1}^T \sum_{t'=1}^T \alpha_{\lambda t}(t)u^2(t') \quad (2.1.13)$$

となる。(2.1.13)の中で  $t \neq t'$  の項は零の期待値は零である。と云うのは、(1.1)の攪乱項が一時的に独立であり、 $Eu=0$  と云う仮定を置いているからである。

したがって、

$$E\left(\sum_{t=1}^T \sum_{t'=1}^T \alpha_{\lambda t}(t)u^2(t')\right)=Eu^3(t)\left(\sum_{t=1}^T \alpha_{\lambda t}\right) \quad (2.1.14)$$

を得るし、この式から(2.1.15)式が導かれる。

$$E(u'uAu)=\mu_3A1 \quad (2.1.15)$$

ただし  $1$  は  $T$  unit element の列ベクトルである。かくして命題1は証明された。

命題2の証明  $1/T^2$  order の  $\hat{\beta}$  の要素行列を得るために、次のように記す。

$$E(\hat{\beta}-\beta)(\hat{\beta}-\beta)'=E(D_{-\frac{1}{2}}D'_{-\frac{1}{2}})+E(D_{-\frac{1}{2}}D'_{-1}+D_{-1}D'_{-\frac{1}{2}})+E(D_{-\frac{1}{2}}D'_{-\frac{3}{2}}-D_{-1}D'_{-1}+D_{-\frac{3}{2}}D'_{-\frac{1}{2}}) \quad (2.2.1)$$

ただし

$$\left. \begin{aligned} D_{-\frac{1}{2}} &= B_{-1}C_{\frac{1}{2}} \\ D_{-1} &= B_{-1}C_0 - A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}} \\ D_{-\frac{3}{2}} &= A_{-\frac{1}{2}}A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}} - A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_0 \end{aligned} \right\} (2.2.2)$$

である。

(2.2.1)の右辺の第1項について考えると次のようになる。

$$E(D_{-\frac{1}{2}}D'_{-\frac{1}{2}})=\sigma^2(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \quad (3.2.3)$$

又、第2項に関しては、

$$E(D_{-1}D'_{-\frac{1}{2}})=0 \quad (2.2.4)$$

が成り立つ。これを変換すれば

$$E(D_{-\frac{1}{2}}D'_{-1}+D_{-1}D'_{-\frac{1}{2}})=0 \quad (2.2.5)$$

が導かれる。更に

$$E(D_{-\frac{1}{2}}D'_{-\frac{3}{2}})=E(A_{-\frac{1}{2}}A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}}C'_{\frac{1}{2}}B'_{-1})-E(A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_0C'_{\frac{1}{2}}B'_{-1}) \quad (2.2.6)$$

について考える。右辺第1項は次のように書き換えることができる。

$$\begin{aligned} &(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}R'\phi^{-1}R(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ &\times R'\phi^{-1}R(X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ &\times E[\varepsilon^2(X'u+\sigma^2R\phi^{-1}v)(u'X+\sigma^2v'\phi^{-1}R)] \\ &\times (X'X+\sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \end{aligned} \quad (2.2.7)$$

そして又、次式の値を求めなければならない。

$$E[\varepsilon^2(X'uuu'X+\sigma^2X'uv'\phi^{-1}R+\sigma^2R'\phi^{-1}vu'X+\sigma^4R'\phi^{-1}vv\phi^{-1}R)]=$$

$$\begin{aligned} & \frac{1}{(T-A)^2} E(u' Muu' Mu X' uu') X + \\ & \frac{\sigma^4}{(T-A)^2} E(u' Muu' Mu) R' \phi^{-1} R - \\ & \frac{2\sigma^2}{T-A} E(u' Mu Xuu') X - \\ & \frac{2\sigma^6}{T-A} E(u' Mu) \\ & XR' \phi^{-1} R + \sigma^6 X' X + \sigma^8 R' \phi^{-1} R \end{aligned} \quad (2.2.8)$$

ただし  $M = I - X(X'X)^{-1}X'$  である。この式が成立することは次式によって証明される。

$$\begin{aligned} E(u' Muu' Mu) &= \sigma^4 (T-A) (T-A+2) \\ E(u' Mu X' uu') &= \sigma^4 (T-A) X' \\ E(u' Mu) &= \sigma^2 (T-A) \end{aligned} \quad (2.2.9)$$

又,

$$E(u' Muu' Muuu') = X' E(u' Muu' Muuu') \quad (2.2.10)$$

となる。ただし  $E(u' Muu' Muuu')$  は  $T \times T$  order の行列で  $t^*$  番目の列と  $t^{**}$  番目の行の項は次式によって表わされる。

$$\begin{aligned} E \left[ u(t^*) u(t^{**}) \sum_{t, t', t'', t'''=1}^T m_{tt'} m_{t't''} m_{t''t'''} X \right. \\ \left. u(t) u(t') u(t'') u(t''') \right] \end{aligned} \quad (2.2.11)$$

この項の期待値を2つの case について評価すると次のようになる。

$$\text{Case 1} \quad t^* = t^{**}$$

$$\text{Case 2} \quad t^* \neq t^{**}$$

Case 1 に於ける期待値は (2.2.12) で表わされる。

$$\begin{aligned} & \sigma^6 (T-A) (T-A+2) \\ & + 4 \sigma^6 (T-A+2) m_{t^* t^*} \end{aligned} \quad (2.2.12)$$

又, Case 2 の期待値は次のようになる。

$$4 \sigma^6 (T-A+2) m_{t^* t^{**}} \quad (2.2.13)$$

かくしてわれわれは次式を得る。

$$\begin{aligned} E(u' Muu' Muuu') \\ = \sigma^6 (T-A) (T-A+2) I + 4 \sigma^6 (T-A+2) M \end{aligned} \quad (2.2.14)$$

そして  $X'M=0$  であるから (2.2.15) が導かれる。

$$\begin{aligned} X' E(u' Muu' Muuu') \\ = \sigma^6 (T-A) (T-A+2) X' \end{aligned} \quad (2.2.15)$$

(2.2.9) と (2.2.15) を (2.2.8) に代入すれば, (2.2.16) を得る。

$$\begin{aligned} E[\varepsilon^2 (X' uu' X + \sigma^2 X' uv' \phi^{-1} R + \sigma^2 R' \phi^{-1} vu' X' \\ + \sigma^4 R' \phi^{-1} vv' \phi^{-1} R)] \end{aligned}$$

$$= \frac{2}{T-A} \sigma^6 (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R) \quad (2.2.16)$$

(2.2.16) を (2.2.7) に代入すれば (2.2.17) を得る。

$$\begin{aligned} E(A_{-\frac{1}{2}} A_{-\frac{1}{2}} B_{-1} C_{\frac{1}{2}} C_{\frac{1}{2}} B'_{-1}) \\ = \frac{2}{T} \sigma^6 (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} R' \phi^{-1} R \\ (X' X + \sigma^2 R \phi^{-1} R)^{-1} \\ \times R' \phi^{-1} R (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} \end{aligned} \quad (2.2.17)$$

次に (2.2.6) の右辺の第2の期待値について考える。

$$\begin{aligned} E(A_{-\frac{1}{2}} B_{-1} C_0 C'_{\frac{1}{2}} B'_{-1}) \\ = (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} R' \phi^{-1} R \\ \times (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} \times E[\varepsilon^2 R' \phi^{-1} v \\ \times (u' X + \sigma^2 v' \phi^{-1} R)] (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} \end{aligned} \quad (2.2.18)$$

ここで (2.2.9) を用いて (2.2.19) を導く。

$$\begin{aligned} E[\varepsilon^2 R' \phi^{-1} v (u' X + \sigma^2 v' \phi^{-1} R)] \\ = \frac{2}{T-A} \sigma^6 R' \phi^{-1} R \end{aligned} \quad (2.2.19)$$

したがって  $1/T^2$  order に達するには次式が成立する。

$$\begin{aligned} E(A_{-\frac{1}{2}} B_{-1} C_0 C'_{\frac{1}{2}} B'_{-1}) \\ = \frac{2}{T} \sigma^6 (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} \\ \times R' \phi^{-1} R (X' X + \sigma^2 R \phi^{-1} R)^{-1} R' \phi^{-1} R \\ \times (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} \end{aligned} \quad (2.2.20)$$

(2.2.6), (2.2.17) 及び (2.2.20) から (2.2.21) が導かれる。

$$E(D_{-\frac{1}{2}} D'_{-\frac{1}{2}}) = 0 \quad (2.2.22)$$

最後にわれわれは次式について考える。

$$\begin{aligned} E(D_{-1} D'_{-1}) &= E[(B_{-1} C_0 - A_{-\frac{1}{2}} B_{-1} C_{\frac{1}{2}}) \\ & \times (B_{-1} C_0 - A_{-\frac{1}{2}} B_{-1} C_{\frac{1}{2}})'] \\ &= E(B_{-1} C_0 C'_{\frac{1}{2}} B'_{-1}) \\ & - E(B_{-1} C_0 C'_{\frac{1}{2}} B'_{-1} A'_{-\frac{1}{2}}) \\ & - E(A_{-\frac{1}{2}} B_{-1} C_{\frac{1}{2}} C'_{\frac{1}{2}} B'_{-1}) \\ & + E(A_{-\frac{1}{2}} B_{-1} C_{\frac{1}{2}} C'_{\frac{1}{2}} B'_{-1} A'_{-\frac{1}{2}}) \end{aligned} \quad (2.2.23)$$

この場合  $1/T^2$  order に達するまでには次式が成立することは容易に云える。

$$\begin{aligned} E(B_{-1} C_0 C'_{\frac{1}{2}} B'_{-1}) \\ = \frac{2}{T} \sigma^4 (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} \\ \times R' \phi^{-1} R (X' X + \sigma^2 R' \phi^{-1} R)^{-1} \end{aligned} \quad (2.2.24)$$

そして

$$\begin{aligned} & E(A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}}C'_0B'_{-1}) \\ &= \frac{2}{T}\sigma^6(X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ & \quad \times R'\phi^{-1}R(X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}R'\phi^{-1}R \\ & \quad \times (X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \quad (2\cdot2\cdot25) \end{aligned}$$

この式の右辺は symmetric であるから次式を得る。

$$\begin{aligned} & E(A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}}C'_0B'_{-1}) \\ &= E(B_{-1}C_0C'_{\frac{1}{2}}B'_{-1}A'_{-\frac{1}{2}}) \\ & \quad (2\cdot2\cdot26) \end{aligned}$$

最後に  $1/T^2$  の order に達するまでには

$$\begin{aligned} & E(A_{-\frac{1}{2}}B_{-1}C_{\frac{1}{2}}C'_{\frac{1}{2}}B'_{-1}A'_{-\frac{1}{2}}) \\ &= (X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ & \quad \times R'\phi^{-1}R(X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ & \quad \times E[\varepsilon^2(X'u + \sigma^2R'\phi^{-1}v)(u'X + \sigma^2v'\phi^{-1}R)] \\ & \quad \times (X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ & \quad \times R'\phi^{-1}R(X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ &= \frac{2}{T}\sigma^6(X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}R'\phi^{-1}R \\ & \quad \times (X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ & \quad \times R'\phi^{-1}R(X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \quad (2\cdot2\cdot27) \end{aligned}$$

ここで(2.2.16)を使用し  $1/T^2$  order までの値を求めれば(2.2.28)を得る。

$$\begin{aligned} E(D_{-1}D'_{-1}) &= \frac{2}{T}\sigma^4(X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1} \\ & \quad R'\phi^{-1}R \\ & \quad \times (X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}\{I - \sigma^2R'\phi^{-1}R \\ & \quad \times (X'X + \sigma^2R'\phi^{-1}R)^{-1}\} \quad (2\cdot2\cdot28) \end{aligned}$$

(2.2.3), (2.2.5), (2.2.21), (2.2.22) 及び(2.2.28)を使用すれば命題2の結果が得られる。

## 5

以上が本論文の概要であるが、中心となるべき命題1及び2について asymptotic moment matrix の解析を適用している点は旧来の分析より一歩を進めたものと云える。しかし偏倚型分布の解析そのものが対称的分布の分析よりも遅れている点を考えると、今後における一層の研究が望まれるであろう。

〔鈴木 諒一〕